

## חשבון דיפרנציאלי ואינטגרלי 4

© ארזים

13 במרץ 2017

### 1 יריעות במרחב $\mathbb{R}^n$

יריעה היא "קבוצה חלקה" במרחב  $\mathbb{R}^n$ . נתחיל דווקא בדוגמאות.

1. במישור  $\mathbb{R}^2$ , יריעה יכולה להיות עקומה - מימד 1.
2. במרחב  $\mathbb{R}^3$ , יריעה יכולה להיות עקומה - מימד 1 - או משטח חלק - מימד 2.
3. דוגמא בסיסית של יריעה: גרף של העתקה. תהי  $G \subseteq \mathbb{R}^k$  קבוצה פתוחה, ותהי  $f : G \rightarrow \mathbb{R}^k$  חלקה לפחות  $C^1$  (נניח כי  $0 < k < n$ ). הגרף של  $f$  הוא

$$\Gamma(f) = \{(x, f(x)) \mid x \in G\} \subseteq \mathbb{R}^n$$

דוגמה זו נותנת את דוגמא 1 אם מציבים  $k=1, n=2$ . בדוגמא 2, המשטח מתקבל על ידי  $k=2, n=3$ :

$$\Gamma = \{(s, t, f(s, t)) \mid (s, t) \in G\}$$

העקומה מתקבלת על ידי  $k=1, n=3$ :

$$\Gamma = \{(t, f(t), g(t)) \mid t \in I\}$$

כאשר  $I \subseteq \mathbb{R}$  קטע פתוח,  $f, g : I \rightarrow \mathbb{R}$ . נגדיר  $\phi(t) = (f(t), g(t))$ , ואז  $\Gamma = \Gamma(\phi)$  ומתקיים  $\phi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ .

ניתן מושג כללי למושג של גרף: איזשהו  $n-k$  קואורדינטות מתוך  $x_1, \dots, x_n$  במרחב  $\mathbb{R}^n$  הן פונקציות של כל שאר הקואורדינטות.

**דוגמא**

$$\Gamma = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in G, y = f(x, z)\}$$

זהו גרף גם כן.

**דוגמא** לא כל יריעה היא גרף - ספירת היחידה  $S^2$ , למשל, היא יריעה חלקה אבל לא גרף. מקומית - זה כן גרף! אם  $(x_0, y_0, z_0) \in S^2$ , אזי קיימת סביבה  $U$  של  $q_0$  בתוך  $\mathbb{R}^3$  כך שהקבוצה  $U \cap S^2$  היא גרף. למשל, אם  $z_0 \neq 0$  (ברור כי אחת הקואורדינטות אינה 0, שכן  $|q_0| = 1$ ), ובלי הגבלת הכלליות זו האחרונה), אזי  $q_0$  נמצאת בחצי העליון של המרחב או בחצי התחתון - ואז החצי המתאים הוא סביבה שעונה על מה שרצינו. בסך הכלת אם אחת הקואורדינטות של  $q_0$  אינה 0, אזי בסביבת  $q_0$ , הקואורדינטה הזו היא פונקציה של שתי האחרות על הספירה.

### 1.1 הצגה פרמטרית

תהי  $M \subseteq \mathbb{R}^n$ , ונניח כי  $M = r(G)$ , כאשר  $G \subseteq \mathbb{R}^k$  קבוצה פתוחה,  $r : G \rightarrow \mathbb{R}^n$

#### דוגמאות

1. (א) עקומה במישור:  $r : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ , כאשר  $I \subseteq \mathbb{R}$  קטע פתוח,  $M = r(I)$ .  
(ב) עקומה במרחב: כמו קודם, אבל  $r : I \rightarrow \mathbb{R}^3$ .
2. משטח במרחב:  $r : G \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $G \subseteq \mathbb{R}^2$  תחום (או קבוצה פתוחה),  $M = r(G)$ .
3. (א)  $r(\theta) = (\cos \theta, \sin \theta)$  - מעגל בתוך  $\mathbb{R}^2$ .  
(ב)  $r(\theta, \varphi) = (\cos \varphi \sin \theta, \sin \varphi \sin \theta, \cos \theta)$ .
4. גרף - מקרה פרטי של הצגה פרמטרית:

$$\Gamma = \{(s, t, f(s, t)) \mid (s, t) \in G\}$$

$$r(s, t) = (s, t, f(s, t))$$

### 1.2 הצגה סתומה

זהו תיאור של יריעה בעזרת מערכת משוואות.

#### דוגמאות

1. עקומה במרחב  $\mathbb{R}^2$ :  $M = \{(x, y) \in U \mid f(x, y) = 0\}$ , כאשר  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ .
2. ספירת היחידה במרחב  $\mathbb{R}^2$ :  $S^1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 - 1 = 0\}$ .
3. משטח במרחב  $\mathbb{R}^3$ :  $M = \{(x, y, z) \in U \mid f(x, y, z) = 0\}$ , כאשר  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ .
4. עקומה במרחב  $\mathbb{R}^3$ :  $M = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid f(x, y, z) = 0, g(x, y, z) = 0\}$ , כאשר  $f, g : U \rightarrow \mathbb{R}^2$ .
5. גרף - מקרה פרטי של הצגה סתומה:  $\Gamma = \{(s, t, f(s, t)) \mid (s, t) \in G\}$ , נגדיר  $F(x, y, z) = f(x, y) - z$ .
6.  $\Gamma = \{(s, f(s), g(s))\}$ , נגדיר  $u(x, y, z) = y - f(x)$ ,  $v(x, y, z) = z - g(x)$ , אזי  $\Gamma = \{(x, y, z) \mid u(x, y, z) = v(x, y, z) = 0\}$ .

### 1.3 בעיות

באופן כללי, יש לתת הגבלות על הצגה פרמטרית או הצגה סתומה. כדי להבין מדוע נדבר על המקרה של עקומות במישור  $\mathbb{R}^2$ .

#### 1.3.1 הצגה פרמטרית

נרצה שחיתוך של היריעה שלנו עם כדור קטן תהיה "קבוצה פשוטה" ככל האפשר, ולכן נדרוש כי  $r$  היא חד-חד ערכית - אחרת נקבל קבוצות מורכבות.

הדרישה הזו לא מספיקה, שכן יכול להיות ששפת היריעה תחתך איתה - וזה יוביל לבעיות. לכן נדרוש כי  $r$  תהיה הומיאומורפיזם לתמונה שלה - כלומר העתקה רציפה שההופכית שלה רציפה.

### 1.4 תזכורת - טופולוגיה

**הגדרה 1.1** יהיו  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  קבוצה,  $f : A \rightarrow \mathbb{R}^m$  העתקה,  $a \in A$ . אזי נקראת רציפה בנקודה  $a$  אם

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 (x \in A, d(x, a) < \delta) \Rightarrow d(f(x), f(a)) < \varepsilon$$

אם רציפה בכל נקודה נאמר שהיא רציפה על  $A$ .

**הגדרה 1.2** יהיו  $A \subseteq \mathbb{R}^n$ ,  $B \subseteq \mathbb{R}^m$ . תהי  $f : A \rightarrow B$  העתקה.  $f$  נקראת הומיאומורפיזם אם  $f$  חד-חד-ערכית ועל, רציפה, וכן  $f^{-1} : B \rightarrow A$  רציפה.

**תרגיל** תהי  $G \subseteq \mathbb{R}^k$  קבוצה פתוחה, ותהי  $r : G \rightarrow \mathbb{R}^n$  העתקה חד-חד-ערכית ורציפה. אזי  $r : G \rightarrow r(G)$  אינה הומיאומורפיזם אם ורק אם קיימת סדרה  $(x_k)_{k=1}^\infty$  של נקודות מתוך  $G$  כך שהסדרה שואפת לשפה של  $G$  או לאינסוף, וכך שהגבול

$$b = \lim_{k \rightarrow \infty} r(x_k)$$

קיים ושייך לתמונה  $r(G)$ .

**תרגיל** נניח כי  $U \subseteq \mathbb{R}^n$  קבוצה פתוחה,  $f : U \rightarrow \mathbb{R}^2$  העתקה. אזי רציפה אם ורק אם לכל קבוצה פתוחה  $W \subseteq \mathbb{R}^m$ , התמונה ההפוכה  $f^{-1}(W)$  פתוחה בתוך  $\mathbb{R}^n$ .

**דוגמה** "סותרת":  $f : S \rightarrow \mathbb{R}^2$ , כאשר  $S = \{(t, 0) \mid t \in \mathbb{R}\}$ , כאשר  $f(t, 0) = (t, 0)$ . תמונה הפוכה של כל קבוצה פתוחה היא תת קבוצה של הישר, ולכן לא פתוחה. התנאי על פתיחות המקור הכרחי.

**הגדרה 1.3** תהי  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  קבוצה כלשהי. תת קבוצה  $S \subseteq A$  נקראת פתוחה יחסית בתוך  $A$  אם קיימת קבוצה פתוחה  $U \subseteq \mathbb{R}^n$  כך שמתקיים  $S = A \cap U$ .

**תרגיל** יהיו  $A \subseteq \mathbb{R}^n$ ,  $B \subseteq \mathbb{R}^m$  קבוצות,  $f : A \rightarrow B$  העתקה. אזי רציפה אם ורק אם לכל קבוצה  $S \subseteq B$  פתוחה יחסית, התמונה ההפוכה  $f^{-1}(S) \subseteq A$  היא פתוחה יחסית. תיאור שקול - לכל  $W \subseteq \mathbb{R}^m$  פתוחה,  $f^{-1}(W) \subseteq A$  פתוחה יחסית.

## 1.5 מרחב מטרי

**הגדרה 1.4** תהי  $X$  קבוצה, ותהי  $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$  המקיימת:

1.  $d(x, y) \geq 0$ , וכן  $d(x, y) = 0$  אם ורק אם  $x = y$ .

2.  $d(x, y) = d(y, x)$ .

3.  $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$ .

**הגדרה 1.5** כדור פתוח הוא

$$B(x, r) = \{y \in X \mid d(x, y) < r\}$$

מכאן אפשר להגדיר קבוצה פתוחה כמו שאנחנו מכירים, וכן רציפות. במצב זה נקבל שהתנאי לרציפות לפי תמונה הפוכה של קבוצות פתוחות עדיין נכון. בהנתן  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  תת קבוצה,  $A$  היא מרחב מטרי:  $d : A \times A \rightarrow \mathbb{R}$  המרחק האוקלידי. מה זו קבוצה פתוחה  $S \subseteq A$ ? תת קבוצה  $S$  פתוחה במרחב מטרי  $A$  אם לכל  $x \in S$  קיים  $\varepsilon > 0$  כך שמתקיים  $B(x, \varepsilon) \cap A \subseteq S$ .

**תרגיל** הראו כי תכונה זו שקולה לכך שהקבוצה  $S$  פתוחה יחסית בתוך  $A$ .

## 1.6 חזרה לפרמטריזציה

יש לנו העתקה  $r : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ , כאשר  $I \subseteq \mathbb{R}$ . ראינו שאנחנו צריכים לדרוש כי  $r : I \rightarrow \mathbb{R}^2$  הומיאומורפיזם, וכן כי  $r : I \rightarrow \mathbb{R}^2$  חלקה. אבל זה עדיין לא לגמרי מספיק:

**דוגמה**  $r : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $r(t) = (t^2, t^3)$ . נקבל עקומה שסימטרית סביב ציר  $x$ , עם שפיץ בנקודה  $(0, 0)$ , והתמונה לא חלקה, למרות שההעתקה חלקה (חלקה בשני הקואורדינטות). מתקיים  $r'(0) = 0$ .

אם  $r : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ , עם  $r'(t) \neq 0$  לכל  $t \in I$ , נקבל עקומה חלקה - אינטואיציה היא שכדי ליצור שפיץ, צריך שהמהירות תגיע לאפס, ואז נתחיל ללכת בכיוון השני. אם המהירות לא מתאפסת, אין שפיץ.

**טענה 1.6** יהי  $I = (a, b) \subseteq \mathbb{R}$  קטע פתוח, תהי  $r : I \rightarrow \mathbb{R}^2$  מסילה חלקה, ותהי  $t_0 \in (a, b)$  כך שמתקיים  $r'(t_0) \neq 0$ . אזי קיימת סביבה  $U$  של  $t_0$  בתוך  $I$  כך שהתמונה  $r(U)$  היא גרף של פונקציה חלקה.

**הוכחה:** נסמן  $r(t) = (f(t), g(t))$ . נתון כי

$$r'(t_0) = (f'(t_0), g'(t_0)) \neq 0$$

אזי  $f'(t_0) \neq 0$  (בלי הגבלת הכלליות). ממשפט הפונקציה ההפוכה, קיימת סביבה  $V$  של  $t_0$  כך שההעתקה  $f|_V : V \rightarrow f(V) = U$  היא דיפאומורפיזם (כלומר חלקה שגם ההופכית שלה חלקה). נגדיר

$$h = g \circ (f|_V)^{-1} : U \rightarrow \mathbb{R}$$

וכעת

$$r(V) = \{(x, h(x)) \mid x \in U\}$$

■